

**Praktikum**  
**Einführung in die Mathematik 1**  
**WS 2009/2010**

**Test – Version E**  
**19. bis 21. Januar 2010**

- (1) Berechnen Sie mit Hilfe des GAUSS-Algorithmus die Lösungsmengen  $L(A, 0) \subseteq \mathbb{R}^{4 \times 1}$ ,  $L(A, b) \subseteq \mathbb{R}^{4 \times 1}$  und  $L(A, c) \subseteq \mathbb{R}^{4 \times 1}$  der linearen Gleichungssysteme  $Ax = 0$ ,  $Ax = b$  und  $Ax = c$ . Dabei seien die Matrizen  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 4}$ ,  $0 \in \mathbb{R}^{3 \times 1}$ ,  $b \in \mathbb{R}^{3 \times 1}$  und  $c \in \mathbb{R}^{3 \times 1}$  gegeben durch

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 14 & 19 \\ 1 & 1 & 6 & 8 \\ 6 & 4 & 32 & 42 \end{pmatrix}, \quad 0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ 10 \end{pmatrix}, \quad c = \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ 12 \end{pmatrix}.$$

- (2) Die Vektoren  $a_1, a_2, a_3 \in \mathbb{R}^{3 \times 1}$  seien gegeben durch

$$a_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad a_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad a_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}.$$

(a) Zeigen Sie, daß  $(a_1, a_2, a_3)$  eine  $\mathbb{R}$ -Basis von  $\mathbb{R}^{3 \times 1}$  ist.

(b) Finden Sie mit Hilfe des SCHMIDT-Algorithmus (möglichst einfache) Vektoren  $u_1, u_2, u_3 \in \mathbb{R}^{3 \times 1}$  mit den Eigenschaften

- $\mathbb{R} a_1 = \mathbb{R} u_1$
- $\mathbb{R} a_1 + \mathbb{R} a_2 = \mathbb{R} u_1 + \mathbb{R} u_2$
- $\mathbb{R} a_1 + \mathbb{R} a_2 + \mathbb{R} a_3 = \mathbb{R} u_1 + \mathbb{R} u_2 + \mathbb{R} u_3$
- $\langle u_1, u_2 \rangle = \langle u_1, u_3 \rangle = \langle u_2, u_3 \rangle = 0$ .

Dabei sei  $(x, y) \mapsto \langle x, y \rangle = x_1 y_1 + x_2 y_2 + x_3 y_3$  das Standard-Skalarprodukt in  $\mathbb{R}^{3 \times 1}$ .

(c) Verwandeln Sie die *orthogonale* Basis  $(u_1, u_2, u_3)$  von  $\mathbb{R}^{3 \times 1}$  in eine *orthonormale* Basis  $(v_1, v_2, v_3)$  von  $\mathbb{R}^{3 \times 1}$ .

(d) Bestimmen Sie die Koordinaten des Vektors  $x = (1, 1, 1)^T \in \mathbb{R}^{3 \times 1}$  bezüglich der orthonormalen Basis  $(v_1, v_2, v_3)$ .