

Algebra 2

Schriftliche Unterlagen zur Vorlesung
im Sommersemester 2013

Franz Pauer

Institut für Mathematik
Universität Innsbruck

KAPITEL 1

Moduln über \mathbb{Z} und $K[x]$

In diesem Kapitel werden u.a. die folgenden Fragen beantwortet: Wie beschreibt man die Menge der ganzzahligen Lösungen eines Systems linearer Gleichungen mit ganzzahligen Koeffizienten? Wie kann man entscheiden, ob zwei Matrizen ähnlich sind?

Mit R wird immer ein kommutativer Ring und mit K immer ein Körper bezeichnet.

§1. Zur Beschreibung von endlich erzeugten Moduln

Definition 1:

- $R^{m \times n} :=$ Menge der $m \times n$ -Matrizen mit Koeffizienten in R .
- $GL(n, R) :=$ Menge der Matrizen in $R^{n \times n}$, die invertierbar sind.
- Für $A \in R^{n \times n}$ sei $\det(A) := \sum_{\sigma \in S_n} \text{sign}(\sigma) A_{1\sigma(1)} \cdots A_{n\sigma(n)}$ (Determinante von A).
- Zwei Matrizen $A, B \in R^{m \times n}$ sind genau dann *äquivalent*, wenn es Matrizen $P \in GL(m, R)$, $Q \in GL(n, R)$ gibt so, dass

$$B = P \circ A \circ Q .$$

- Zwei Matrizen $A, B \in R^{n \times n}$ sind genau dann *ähnlich*, wenn es eine Matrix $P \in GL(n, R)$ gibt so, dass

$$B = P^{-1} \circ A \circ P .$$

Satz 1: *Je zwei Basen eines endlich erzeugten freien Moduls über einem kommutativen Ring haben gleich viele Elemente. Die Anzahl der Elemente einer Basis heißt Dimension des Moduls.*

Definition 2: Ein R -Modul M ist durch *Erzeugende und Relationen* gegeben, wenn eine surjektive R -lineare Abbildung $f : R^n \rightarrow M$ und ein Erzeugendensystem des Kerns von f gegeben sind. Die Elemente $f(e_1), \dots, f(e_n)$ sind dann die Erzeugenden, die Elemente des Erzeugendensystems von $\text{Kern}(f)$ die Relationen.

Beispiel 1: Die Spalten einer Matrix $A \in R^{m \times n}$ sind die Erzeugenden ihres Spaltenraums ($\leq_R R^m$), die Relationen dieses R -Moduls sind ein

Erzeugendensystem des Lösungsraums ($\leq_R R^n$) des durch A definierten homogenen Systems linearer Gleichungen.

§2. Matrizen mit Koeffizienten in \mathbb{Z} oder $K[x]$

Satz 2: Jede ganzzahlige $m \times n$ -Matrix A ist zu genau einer Diagonalmatrix $\text{Diag}(c_1, \dots, c_k, 0, \dots, 0)$ mit $c_1 | c_2 | \dots | c_k$ und $c_1 > 0, \dots, c_k > 0$ äquivalent.

Jede $m \times n$ -Matrix A mit Koeffizienten in $K[x]$ ist zu genau einer Diagonalmatrix $\text{Diag}(c_1, \dots, c_k, 0, \dots, 0)$ mit $c_1 | c_2 | \dots | c_k$ und $\text{lk}(c_1) = \dots = \text{lk}(c_k) = 1$ äquivalent.

Die Elemente c_1, \dots, c_k heißen Elementarteiler von A . Sie können (natürlich unter Verwendung der Division mit Rest!) in endlich vielen Schritten berechnet werden und sind durch A eindeutig bestimmt. Insbesondere sind zwei $m \times n$ -Matrizen mit Koeffizienten in \mathbb{Z} oder $K[x]$ genau dann äquivalent, wenn ihre Elementarteiler gleich sind.

§3. Endlich erzeugte Moduln über \mathbb{Z} oder $K[x]$

Satz 3: Es seien R ein noetherscher Ring und M ein endlich erzeugter R -Modul. Dann ist M ein noetherscher R -Modul, das heißt: Jeder Untermodul von M ist endlich erzeugt.

Satz 4: Es sei $R = \mathbb{Z}$ oder $R = K[x]$. Für jeden Untermodul U eines endlich erzeugten freien R -Moduls V gibt es eine Basis (v_1, \dots, v_n) von V und Elemente $c_1, \dots, c_k \in R$ so, dass $c_1 | c_2 | \dots | c_k$ und $c_1 v_1, \dots, c_k v_k$ eine R -Basis von U ist. Insbesondere ist jeder Untermodul eines endlich erzeugten freien R -Moduls frei.

Satz 5: Es seien $R = \mathbb{Z}$ oder $R = K[x]$ und M ein endlich erzeugter R -Modul. Dann gibt es natürliche Zahlen k, ℓ und Elemente $c_1, \dots, c_k \in R$ mit $c_1 | c_2 | \dots | c_k$ so, dass M zu

$$R/Rc_1 \times R/Rc_2 \times \dots \times R/Rc_k \times R^\ell$$

isomorph ist.

Satz 6: (Klassifikation der endlich erzeugten abel'schen Gruppen) Jede endlich erzeugte abel'sche Gruppe (\mathbb{Z} -Modul) ist isomorph zu

$$\mathbb{Z}_{c_1} \times \mathbb{Z}_{c_2} \times \dots \times \mathbb{Z}_{c_k} \times \mathbb{Z}^\ell,$$

wobei $k, \ell \in \mathbb{N}$, $c_1, \dots, c_k \in \mathbb{N}_{>0}$ und $c_1 | c_2 | \dots | c_k$.

Die Zahlen k, ℓ, c_1, \dots, c_k sind eindeutig bestimmt.

§4. Ähnlichkeitsinvarianten

Satz 7: *Es seien V ein K -Vektorraum und f eine K -lineare Abbildung von V nach V . Dann ist V mit*

$$K[x] \times V \longrightarrow V, (g, v) \longmapsto g \circ v := g(f)(v)$$

ein $K[x]$ -Modul. Ein Untervektorraum U von V ist genau dann ein $K[x]$ -Untermodul, wenn U stabil unter f ist, d.h.: $f(U) \subseteq U$.

Sei umgekehrt V ein $K[x]$ -Modul. Dann ist V insbesondere ein K -Vektorraum und die Abbildung

$$f : V \longrightarrow V, v \longmapsto x \circ v,$$

ist K -linear.

„Ein K -Vektorraum mit einer linearen Abbildung ist ein $K[x]$ -Modul (und umgekehrt).“

Satz 8: *Zwei Matrizen $A, B \in K^{n \times n}$ sind genau dann ähnlich, wenn die Matrizen $A - x \cdot I_n$ und $B - x \cdot I_n$ in $K[x]^{n \times n}$ äquivalent sind.*

KAPITEL 2

Endliche Körper

§1. Endliche Körper

In diesem Abschnitt seien p eine positive Primzahl und L ein endlicher Körper der Charakteristik p . Durch

$$\mathbb{Z}_p \longrightarrow L, \bar{n} \longmapsto n \cdot 1_L,$$

fassen wir \mathbb{Z}_p als Unterkörper von L auf. Wir bezeichnen mit r die Dimension von L als Vektorraum über \mathbb{Z}_p , dann ist $q := p^r$ die Anzahl der Elemente von L .

Beispiel 2: Das Polynom $x^2 + x + 1$ ist über \mathbb{Z}_2 irreduzibel, also ist $\mathbb{Z}_2[x]/\langle x^2 + x + 1 \rangle$ ein Körper der Charakteristik 2 mit 4 Elementen. Seine Elemente sind $\bar{0}, \bar{1}, \bar{x}$ und $\overline{x+1}$. Es ist $\bar{x} \cdot \overline{(1+x)} = \bar{1}$.

Satz 9: Die multiplikative Gruppe $L \setminus \{0\}$ ist zyklisch, d.h.: es gibt ein Element $a \in L$ so, dass

$$L \setminus \{0\} = \{1, a, a^2, \dots, a^{q-2}\}.$$

Ein Element mit dieser Eigenschaft heißt primitives Element des Körpers L .

Satz 10: Es gibt bis auf Isomorphie genau einen Körper L mit $q = p^r$ Elementen. Er wird häufig als Galoiskörper $GF(q)$ bezeichnet. Das Polynom $x^q - x$ hat keine mehrfachen Nullstellen und zerfällt über L in Linearfaktoren, insbesondere ist L die Menge der Nullstellen von $x^q - x$.

Satz 11: Es gibt genau r Ringhomomorphismen von L nach L . Diese sind \mathbb{Z}_p -linear und haben die Form

$$L \longrightarrow L, z \longmapsto z^{p^m}, \quad 0 \leq m \leq r-1.$$

Satz 12: Das Polynom $x^{p^r} - x$ ist das Produkt aller irreduziblen normierten Polynome in $\mathbb{Z}_p[x]$, deren Grad die Zahl r teilt. Der Körper

L enthält genau dann einen Unterkörper mit p^m Elementen, wenn m die Zahl r teilt.

Beispiel 3: Ein *linearer* (n, k) -Code ist ein k -dimensionaler Untervektorraum eines n -dimensionalen Vektorraums über einem endlichen Körper L . Seine Elemente heißen *Worte* des Codes. Ein linearer Code ist *zyklisch*, wenn er mit jedem Wort (a_0, \dots, a_{n-1}) auch das Wort $(a_1, \dots, a_{n-1}, a_0)$ enthält. Wir betrachten ein Wort (a_0, \dots, a_{n-1}) in L^n als Restklasse eines Polynoms

$$\overline{\sum_{i=0}^{n-1} a_i x^i} \in L[x]/\langle x^n - 1 \rangle .$$

Dann ist ein (n, k) -Code genau dann zyklisch, wenn er ein Ideal in $L[x]/\langle x^n - 1 \rangle$ ist. Dieses Ideal wird von der Restklasse eines normierten Polynoms vom Grad $n - k$ erzeugt, welches das Polynom $x^n - 1$ teilt. Also entspricht jedem solchen Polynom in $L[x]$ genau ein zyklischer (n, k) -Code und umgekehrt.

§2. Ein Verfahren zur Faktorisierung von Polynomen in $\mathbb{Z}_p[x]$

Es seien p eine positive Primzahl und f ein Polynom in $\mathbb{Z}_p[x]$ mit positivem Grad. In $\mathbb{Z}_p[x]$ ist

$$x^p - x = \prod_{a \in \mathbb{Z}_p} (x - a) ,$$

daher gilt für alle $g \in \mathbb{Z}_p[x]$:

$$g^p - g = \prod_{a \in \mathbb{Z}_p} (g - a) .$$

Die Polynome $g - a$, $a \in \mathbb{Z}_p$, sind paarweise teilerfremd, denn: Ist für $a, b \in \mathbb{Z}_p$ mit $a \neq b$ ein Polynom $h \in \mathbb{Z}_p[x]$ ein gemeinsamer Teiler von $g - a$ und $g - b$, dann ist h auch ein Teiler von $(g - a) - (g - b) = b - a \in \mathbb{Z}_p \setminus \{0\}$, also $h \in \mathbb{Z}_p$. Daher ist

$$\text{ggT}(f, g^p - g) = \prod_{a \in \mathbb{Z}_p} \text{ggT}(f, g - a) .$$

Die Idee des ‘‘Algorithmus von Berlekamp’’ zur Zerlegung von f ist: Finde ein Polynom $g \in \mathbb{Z}_p[x]$ so, dass

$$f \text{ das Polynom } g^p - g \text{ teilt}$$

und

$$0 < \deg(g) < \deg(f)$$

ist. Dann ist

$$f = \text{ggT}(f, g^p - g) = \prod_{a \in \mathbb{Z}_p} \text{ggT}(f, g - a).$$

eine nicht triviale Zerlegung von f .

Satz 13: Die Abbildung

$$\pi : \mathbb{Z}_p[x]/\langle f \rangle \rightarrow \mathbb{Z}_p[x]/\langle f \rangle, \quad \bar{h} \mapsto \bar{h}^p,$$

ist \mathbb{Z}_p -linear, die Menge

$$\{\bar{g} \in \mathbb{Z}_p[x]/\langle f \rangle \mid g \in \mathbb{Z}_p[x], f \text{ teilt } g^p - g\}$$

ist ihr Eigenraum zum Eigenwert 1.

Beweis: Für $0 < i < p$ ist $\binom{p}{i} \in \mathbb{Z}$ ein Vielfaches von p . Daher ist

$$\begin{aligned} \pi(\bar{h}_1 + \bar{h}_2) &= (\bar{h}_1 + \bar{h}_2)^p \\ &= \sum_{i=0}^p \binom{p}{i} \bar{h}_1^{p-i} \bar{h}_2^i \\ &= \bar{h}_1^p + \bar{h}_2^p. \end{aligned}$$

Für $c \in \mathbb{Z}_p$ ist $c^p = c$, also $\pi(c\bar{h}) = c\pi(\bar{h})$. Somit ist π \mathbb{Z}_p -linear.

Das Polynom f teilt $g^p - g$ genau dann, wenn $g^p - g = \bar{0}$, also $\pi(\bar{g}) = \bar{g}$ ist.

Definition 3: Ein Polynom $\neq 0$ mit Koeffizienten in einem Körper K ist *quadratifrei*, wenn seine irreduziblen Faktoren paarweise nicht assoziiert sind.

Nach dem folgenden Satz genügt es, ein Verfahren für die Zerlegung von *quadratifreien* Polynomen in irreduzible Faktoren zu suchen.

Satz 14: Mit dem folgenden Verfahren kann das Produkt aller (paarweise nicht assoziierten) irreduziblen Faktoren von f berechnet werden:

- Setze $h := 1$.
- Solange $g := \text{ggT}(f, D(f)) \neq 1$:
 - Wenn $D(f) \neq 0$, ersetze h durch $\frac{f}{g} \cdot h$ und f durch

$$\frac{f}{\text{ggT}(f, (\frac{f}{g})^{\deg(f)})}.$$

- Wenn $D(f) = 0$, ersetze f durch das Polynom f_1 mit $f_1^p = f$.

Dann ist $f \cdot h$ quadratfrei und wird von jedem irreduziblen Faktor des anfangs gegebenen Polynoms f geteilt.

Beweis: Sei $f = \text{lk}(f) f_1^{e_1} f_2^{e_2} \cdots f_k^{e_k}$, wobei f_1, \dots, f_k paarweise nicht assoziierte, normierte und irreduzible Polynome, sowie e_1, \dots, e_k positive ganze Zahlen sind.

Seien

$$\mathcal{M} := \{i \mid 1 \leq i \leq k, p \text{ teilt } e_i\}$$

und

$$\mathcal{N} := \{i \mid 1 \leq i \leq k, p \text{ teilt } e_i \text{ nicht}\}.$$

Es ist

$$D(f) = \sum_{i=1}^k e_i \frac{f}{f_i} D(f_i) = \sum_{i \in \mathcal{N}} e_i \frac{f}{f_i} D(f_i).$$

Daraus folgt

$$g := \text{ggT}(f, D(f)) = \prod_{i \in \mathcal{N}} f_i^{e_i-1} \prod_{i \in \mathcal{M}} f_i^{e_i}.$$

Daher ist $\frac{f}{g} = \prod_{i \in \mathcal{N}} f_i$,

$$\text{ggT}\left(f, \left(\frac{f}{g}\right)^{\deg(f)}\right) = \prod_{i \in \mathcal{N}} f_i^{e_i}$$

und

$$\frac{f}{\text{ggT}\left(f, \left(\frac{f}{g}\right)^{\deg(f)}\right)} = \prod_{i \in \mathcal{M}} f_i^{e_i} = \left(\prod_{i \in \mathcal{M}} f_i^{\frac{e_i}{p}}\right)^p.$$

Nun kann die Behauptung leicht nachgeprüft werden.

Beispiel 4: Es sei $f := x^8 + x^6 + 2x^5 + 2x^3 + x^2 + 1 \in \mathbb{Z}_3[x]$. Dann ist

$$\begin{aligned} D(f) &= 2x^7 + x^4 + 2x, \\ g &:= \text{ggT}(f, D(f)) = x^6 + 2x^3 + 1, \\ h &:= \frac{f}{g} = x^2 + 1, \\ \text{ggT}(f, h^8) &= x^2 + 1, \\ u &:= \frac{f}{x^2 + 1} = x^6 + 2x^3 + 1. \end{aligned}$$

Nun ist $D(u) = 0$ und $u = (x^2 + 2x + 1)^3$. Setze $u_1 := x^2 + 2x + 1$. Dann ist

$$\begin{aligned} D(u_1) &= 2x + 2, \\ \text{ggT}(u_1, D(u_1)) &= x + 1, \\ h &:= (x^2 + 1) \frac{u_1}{x + 1} = (x^2 + 1)(x + 1), \\ \text{ggT}(u_1, (x + 1)^2) &= u_1. \end{aligned}$$

Also ist $(x^2 + 1)(x + 1)$ das Produkt der paarweise nicht assoziierten irreduziblen Faktoren von f .

Satz 15: *Das Polynom $f \in \mathbb{Z}_p[x]$ sei quadratfrei. Dann gilt:*

- (1) *Die Dimension des Eigenraums von*

$$\pi : \mathbb{Z}_p[x]/\langle f \rangle \rightarrow \mathbb{Z}_p[x]/\langle f \rangle, \quad \bar{h} \mapsto \bar{h}^p,$$

zum Eigenwert 1 ist gleich der Anzahl der irreduziblen Faktoren von f .

- (2) *Sei B eine Teilmenge von $\mathbb{Z}_p[x]$ so, dass $(\bar{b})_{b \in B}$ eine \mathbb{Z}_p -Basis des Eigenraums von π zum Eigenwert 1 ist. Dann gibt es zu je zwei nicht assoziierten irreduziblen Faktoren f_i, f_j von f ein Element $a \in \mathbb{Z}_p$ und ein Polynom $b \in B$ so, dass $b - a$ ein Vielfaches von f_i , aber nicht von f_j ist.*

Beweis: Seien f_1, \dots, f_k die irreduziblen Faktoren von f . Dann ist

$$f = f_1 \cdot f_2 \cdot \dots \cdot f_k$$

und die Abbildung

$$\begin{aligned} \chi : \mathbb{Z}_p[x]/\langle f \rangle &\rightarrow \prod_{i=1}^k \mathbb{Z}_p[x]/\langle f_i \rangle \\ \bar{h} &\mapsto (\bar{h}, \dots, \bar{h}) =: (\bar{h}_1, \dots, \bar{h}_k) \end{aligned}$$

ist ein Isomorphismus von \mathbb{Z}_p -Algebren.

- (1) Es ist $\bar{h}^p = \bar{h} \in \mathbb{Z}_p[x]/\langle f \rangle$ genau dann, wenn $\bar{h}_i^p = \bar{h}_i \in \mathbb{Z}_p[x]/\langle f_i \rangle$, $1 \leq i \leq k$. Weil f_i irreduzibel, also $\mathbb{Z}_p[x]/\langle f_i \rangle$ ein Körper ist, ist $\bar{h}_i^p = \bar{h}_i$ genau dann, wenn $\bar{h}_i \in \mathbb{Z}_p \subseteq \mathbb{Z}_p[x]/\langle f_i \rangle$ ist, $1 \leq i \leq k$.

Somit ist $\chi(\text{Kern}(\pi - \text{Id})) = \mathbb{Z}_p^k \subseteq \prod_{i=1}^k \mathbb{Z}_p[x]/\langle f_i \rangle$.

- (2) Seien $1 \leq i < j \leq k$. Dann gibt es ein $b \in B$ so, dass $\bar{b}_i \neq \bar{b}_j$. (Denn sonst wären für alle $\bar{h} \in \text{Kern}(\pi - \text{Id})$ die Komponenten \bar{h}_i und \bar{h}_j gleich, also $\chi(\text{Kern}(\pi - \text{Id})) \subsetneq \mathbb{Z}_p^k$, Widerspruch zu (1)).

Sei $a := \bar{b}_i \in \mathbb{Z}_p$. Dann ist $\overline{(b-a)}_i = \bar{0}$ und $\overline{(b-a)}_j \neq \bar{0}$, das heißt: $b-a$ ist ein Vielfaches von f_i aber nicht von f_j .

Satz 16: Das Polynom $f \in \mathbb{Z}_p[x]$ sei quadratfrei. Mit dem folgenden Verfahren (“Berlekamp-Algorithmus”) können alle irreduziblen Faktoren von f berechnet werden:

- Berechne $g_1 := 1, g_2, \dots, g_k \in \mathbb{Z}_p[x]$ so, dass $\bar{g}_1, \dots, \bar{g}_k$ eine \mathbb{Z}_p -Basis von $\text{Kern}(\pi - \text{Id})$ und $\deg(g_i) < \deg(f)$, $1 \leq i \leq k$, ist.
- Setze $i := 1$ und $IF := \{f\}$.
- Solange $\#(IF) < k$, ersetze i durch $i+1$ und IF durch

$$\{\text{ggT}(h, g_i - a) \mid h \in IF, a \in \mathbb{Z}_p\} \setminus \{1\}.$$

Dann ist IF die Menge der irreduziblen Faktoren von f .

Beweis: Wenn $i = k$ ist, enthält IF nur noch irreduzible Polynome. Denn sonst würde IF ein Polynom enthalten, das von zwei Polynomen f_i, f_j , $i \neq j$, geteilt wird. Dann würde aber für alle $\ell \in \{1, 2, \dots, k\}$ und alle $a \in \mathbb{Z}_p$ gelten:

$g_\ell - a$ ist entweder ein gemeinsames Vielfaches von f_i und f_j , oder es wird weder von f_i noch von f_j geteilt.

Widerspruch zu (2) im Satz 15.

Beispiel 5: Seien $p = 3$ und $f := x^6 + x^4 + x^2 + 1 \in \mathbb{Z}_3[x]$. Dann ist f quadratfrei und $(1, \bar{x}^3 + \bar{x}, \bar{x}^4)$ ist eine \mathbb{Z}_3 -Basis von $\text{Kern}(\pi - \text{Id})$. Es ist

$$\begin{aligned} \text{ggT}(f, x^3 + x) &= x^2 + 1, \\ \text{ggT}(f, x^3 + x - 1) &= x^2 - x - 1, \\ \text{ggT}(f, x^3 + x + 1) &= x^2 + x - 1, \end{aligned}$$

also $IF = \{x^2 + 1, x^2 - x - 1, x^2 + x - 1\}$ ist die Menge der irreduziblen Faktoren von $x^6 + x^4 + x^2 + 1 \in \mathbb{Z}_3[x]$.

KAPITEL 3

Gruppen und Symmetrien

Mit G wird immer eine Gruppe und mit K immer ein Körper bezeichnet.

§1. Operationen von Gruppen (Wiederholung)

Mit M wird immer eine Menge bezeichnet.

Definition 4: Eine Funktion $G \times M \rightarrow M$, $(s, m) \mapsto s \cdot m$, heißt *Operation der Gruppe G auf der Menge M* , wenn gilt: für alle $m \in M$ ist $e \cdot m = m$ (e ist das neutrale Element von G) und für alle $s, t \in G$ und alle $m \in M$ ist $(st) \cdot m = s \cdot (t \cdot m)$.

Satz 17: *Es sei $G \times M \rightarrow M$, $(s, m) \mapsto s \cdot m$, eine Operation. Dann ist die Funktion $G \rightarrow S(M)$, $s \mapsto [m \mapsto s \cdot m]$, ein Gruppenhomomorphismus.*

Sei umgekehrt $f : G \rightarrow S(M)$ ein Gruppenhomomorphismus. Dann ist $G \times M \rightarrow M$, $(s, m) \mapsto f(s)(m)$, eine Operation.

Satz 18: *Jede endliche Gruppe mit n Elementen ist zu einer Untergruppe von S_n isomorph.*

Definition 5: Es seien $G \times M \rightarrow M$, $(s, m) \mapsto s \cdot m$, eine Operation, $s \in G$ und $m \in M$. Dann heißt

- $G \cdot m := \{s \cdot m \mid s \in G\}$ *G -Bahn durch m ,*
- $G_m := \{s \in G \mid s \cdot m = m\}$ *Stabilisatorgruppe oder Isotropiegruppe von G in m und*
- M/G *Menge der G -Bahnen in M (Sprechweise: M modulo G).*

Enthält die Bahn von G durch m nur ein Element, dann heißt m *Fixpunkt von G in M* . Die Menge aller Fixpunkte von G in M wird mit ${}^G M$ bezeichnet.

Eine Teilmenge N von M ist *G -stabil*, wenn mit jedem Element von N auch die G -Bahn durch dieses Element in N enthalten ist.

Die Operation von G auf M ist *frei*, wenn die Stabilisatorgruppe jedes Elementes von M nur ein Element enthält.

Die Operation von G auf M ist *transitiv*, wenn es in M nur eine einzige G -Bahn gibt.

Beispiel 6: Es seien V ein euklidischer Raum, G die Gruppe aller Isometrien von V und $Pot(V)$ die Potenzmenge von V . Zwei Teilmengen sind genau dann euklidisch kongruent, wenn sie in derselben Bahn der Operation

$$G \times Pot(V) \longrightarrow Pot(V), (g, M) \longmapsto g(M),$$

liegen. Die Mengen aller Quadriken in V und aller affinen Unterräume von V sind G -stabile Teilmengen von $Pot(V)$.

Satz 19: Es sei $G \times M \longrightarrow M, (s, m) \longmapsto s \cdot m$, eine Operation.

- M ist die disjunkte Vereinigung der G -Bahnen in M (dh.: durch „zwei Elemente von M sind genau dann äquivalent, wenn sie in der gleichen G -Bahn liegen“ wird eine Äquivalenzrelation definiert).
- Die Stabilisatorgruppe eines Elementes in M ist eine Untergruppe von G .
- Die Stabilisatorgruppen von zwei Elementen einer G -Bahn sind konjugiert, dh.: für $s \in G$ und $m \in M$ ist $G_{s \cdot m} = sG_m s^{-1} = \{sgs^{-1} \mid g \in G_m\}$.

§2. Darstellungen von Gruppen

Es sei V ein Vektorraum über K .

Definition 6: Eine Operation $G \times V \longrightarrow V, (s, v) \longmapsto s \cdot v$, heißt *Darstellung oder lineare Operation*, wenn gilt:
für alle $c \in K, v, w \in V, s \in G$ ist $s \cdot (c(v + w)) = c(s \cdot v) + c(s \cdot w)$.

Satz 20: Es sei $G \times V \longrightarrow V, (s, v) \longmapsto s \cdot v$, eine Darstellung. Dann ist die Funktion $G \longrightarrow GL_K(V), s \longmapsto [v \longmapsto s \cdot v]$, wohldefiniert und ein Gruppenhomomorphismus.

Sei umgekehrt $f : G \longrightarrow GL_K(V)$ ein Gruppenhomomorphismus. Dann ist $G \times V \longrightarrow V, (s, v) \longmapsto f(s)(v)$, eine Darstellung.

Beispiel 7: Die Operation $G \times V \longrightarrow V, (s, v) \longmapsto v$, ist linear und heißt *triviale Darstellung* von G in V .

Beispiel 8: Es sei G eine Untergruppe von $GL_K(V)$. Die Operation

$$G \times V \longrightarrow V, (f, v) \longmapsto f(v),$$

von G auf V ist linear und heißt *natürliche Darstellung* von G .

Beispiel 9: Es seien M eine Menge, $G \times M \rightarrow M, (s, x) \mapsto s \cdot x$, eine Operation, $G \times V \rightarrow V, (s, v) \mapsto s \cdot v$, eine Darstellung (zum Beispiel die triviale Darstellung von G in K) und $\mathcal{F}(M, V)$ der Vektorraum aller Funktionen von M nach V (mit punktweiser Addition und Skalarmultiplikation). Dann ist

$$G \times \mathcal{F}(M, V) \longrightarrow \mathcal{F}(M, V), (s, f) \longmapsto [x \longmapsto s \cdot f(s^{-1} \cdot x)],$$

eine Darstellung.

Beispiel 10: Es seien $\varphi : G \times V \rightarrow V, (s, v) \mapsto s \cdot v$, eine Darstellung und W ein G -stabiler Untervektorraum von V . Dann ist $G \times W \rightarrow W, (s, v) \mapsto s \cdot v$, wohldefiniert und eine Darstellung von G . Diese heißt *Einschränkung* von φ auf W .

Sind $\varphi : G \times U \rightarrow U$ und $G \times V \rightarrow V$ Darstellungen von G , dann ist der Vektorraum $Lin_K(U, V)$ aller linearen Funktionen von U nach V ein G -stabiler Untervektorraum von $\mathcal{F}(U, V)$. Ist speziell $V = K$ und die Darstellung von G in K trivial, dann heißt die Darstellung

$$\varphi^* : G \times U^* := Lin_K(U, K) \longrightarrow U^*, (s, f) \longmapsto [u \longmapsto f(s^{-1} \cdot u)],$$

die zur Darstellung φ *duale Darstellung*.

Definition 7: Eine Darstellung von G in V heißt *einfach* oder *irreduzibel*, wenn $\{0\}$ und V die einzigen G -stabilen Untervektorräume von V sind.

Definition 8: Es seien $G \times M \rightarrow M$ und $G \times N \rightarrow N$ Operationen der Gruppe G auf den Mengen M und N . Eine Funktion $f : M \rightarrow N$ heißt *G -äquivariant* wenn gilt:

$$\text{für alle } s \in G, m \in M \text{ ist } f(s \cdot m) = s \cdot f(m).$$

Es seien $G \times U \rightarrow U$ und $G \times V \rightarrow V$ Darstellungen der Gruppe G in den K -Vektorräumen U und V . Eine lineare und G -äquivariante Funktion $f : U \rightarrow V$ heißt *Morphismus von Darstellungen*. Ein *Isomorphismus* von Darstellungen ist ein bijektiver Morphismus von Darstellungen. Zwei Darstellungen von G (in U und V) sind *isomorph*, wenn es einen Isomorphismus von Darstellungen von U nach V gibt.

Beispiel 11: Es seien G eine kommutative Gruppe und V ein endlichdimensionaler komplexer Vektorraum. Eine Darstellung von G in V ist genau dann einfach, wenn V eindimensional ist.

Beispiel 12: Es sei V ein euklidischer Raum und G die orthogonale Gruppe von V . Dann ist die Funktion

$$V \longrightarrow V^*, v \longmapsto \langle v, - \rangle$$

ein Isomorphismus von Darstellungen. Die natürliche Darstellung von $GL_{\mathbb{R}}(V)$ und die dazu duale sind jedoch nicht isomorph.

Satz 21: („Lemma von Schur“) V und W seien einfache Darstellungen von G .

- Jeder Morphismus von Darstellungen von V nach W ist entweder die Nullfunktion oder ein Isomorphismus.
- Ist V ein endlichdimensionaler komplexer Vektorraum, dann ist jeder Morphismus f von Darstellungen von V nach V ein skalares Vielfaches der Identität (und zwar: $f = \frac{\text{Spur}(f)}{\dim_{\mathbb{C}}(V)} \text{id}_V$.)
- Es seien V ein unitärer Raum und f eine \mathbb{C} -lineare Funktion, die mit jeder unitären Funktion von V nach V vertauschbar ist. Dann ist f ein skalares Vielfaches der Identität.

§3. Zerlegbare Darstellungen

Es seien G eine Gruppe, V ein Vektorraum und $G \times V \longrightarrow V$ eine Darstellung.

Definition 9:

- $(V_i)_{i \in I}$ sei eine Familie von Darstellungen von G . Dann ist

$$G \times \bigoplus_{i \in I} V_i \longrightarrow \bigoplus_{i \in I} V_i, (v_i)_{i \in I} \longmapsto (s \cdot v_i)_{i \in I},$$

eine Darstellung und heißt *direkte Summe* der Darstellungen $V_i, i \in I$.

- Die Darstellung von G in V heißt *zerlegbar*, wenn V die direkte Summe zweier nichttrivialer G -stabiler Untervektorräume ist.
- Ein G -stabiler Untervektorraum W von V heißt *G -stabiles Komplement* eines G -stabilen Untervektorraums U von V , wenn V die direkte Summe $U \oplus W$ ist.
- Die Darstellung von G in V ist *vollständig reduzibel*, wenn jeder G -stabile Untervektorraum von V ein G -stabiles Komplement hat.

Beispiel 13: Die Darstellung

$$GL(n, \mathbb{C}) \times \mathbb{C}^{n \times n} \longrightarrow \mathbb{C}^{n \times n}, (A, X) \longmapsto A \circ X \circ A^{-1},$$

ist die direkte Summe der $GL(n, \mathbb{C})$ -stabilen Unterräume $\{X \in \mathbb{C}^{n \times n} \mid \text{Spur}(X) = 0\}$ und $\mathbb{C} \cdot I_n$.

Satz 22: („Satz von Maschke“) G sei eine endliche Gruppe, deren Ordnung von der Charakteristik des Körpers K nicht geteilt wird. Dann hat jeder G -stabile Untervektorraum von V ein G -stabiles Komplement.

Satz 23: Ist V endlichdimensional, dann ist eine Darstellung von G in V genau dann vollständig reduzibel, wenn sie V direkte Summe von einfachen Darstellungen ist.

Definition 10: Es sei V mit $\langle -, - \rangle$ ein unitärer Raum. Das Skalarprodukt heißt G -invariant, wenn für alle $s \in G$ und alle $v, w \in V$ gilt:

$$\langle s \cdot v, s \cdot w \rangle = \langle v, w \rangle .$$

Satz 24:

- (1) Es seien G eine endliche Gruppe und V ein komplexer Vektorraum. Dann gibt es auf V ein G -invariantes Skalarprodukt.
- (2) Jede endliche Untergruppe von $GL(n, \mathbb{C})$ ist konjugiert zu einer Untergruppe der unitären Gruppe $U(n)$.
- (3) Jede Matrix in $GL(n, \mathbb{C})$ mit endlicher Ordnung ist diagonalisierbar.

Definition 11: Ist τ eine einfache Darstellung von G , dann heißt die Summe aller zu τ isomorphen G -stabilen Untervektorräume von V die isotypische Komponente von V vom Typ τ .

Satz 25: Annahme: Die Darstellung von G in V ist vollständig reduzibel. Die Funktion $\tau : G \longrightarrow GL_K(U)$ sei eine einfache Darstellung von G .

- (1) Jeder einfache G -stabile Untervektorraum der isotypischen Komponente von V vom Typ τ ist zu U isomorph.
- (2) V ist die direkte Summe seiner isotypischen Komponenten. Diese Zerlegung von V in isotypische Komponenten ist eindeutig bestimmt.

Satz 26: *Es sei $\tau : G \rightarrow GL_K(U)$ eine einfache Darstellung von G , $\rho : G \rightarrow GL_K(V)$ sowie $\sigma : G \rightarrow GL_K(W)$ seien vollständig reduzible Darstellungen von G und $f : V \rightarrow W$ sei ein Morphismus von Darstellungen von G .*

Dann: $f(V_\tau) \subseteq W_\tau$ (das Bild bezüglich f der isotypischen Komponente von V vom Typ τ ist in der isotypischen Komponente von W vom Typ τ enthalten).

§4. Symmetriegerechte Basen

Es seien G eine Gruppe, V ein komplexer Vektorraum und $G \times V \rightarrow V$ eine vollständig reduzible endlich-dimensionale Darstellung.

Definition 12: *Es sei $\sigma : G \rightarrow GL_K(W)$ eine vollständig reduzible endlich-dimensionale Darstellung von G , die nur eine isotypische Komponente hat. $W = W_1 \oplus W_2 \oplus \dots \oplus W_n$ sei eine Zerlegung von W in eine direkte Summe von G -stabilen einfachen Untervektorräumen von W . Die Darstellungen W_i sind paarweise isomorph, wir wählen Isomorphismen $g_i : W_1 \rightarrow W_i$, $2 \leq i \leq n$. Weiters wählen wir eine Basis (w_1, w_2, \dots, w_d) von W_1 . Dann heißt die Basis*

$$(w_1, g_2(w_1), \dots, g_n(w_1), w_2, g_2(w_2), \dots, g_n(w_2), \dots, \\ \dots, w_d, g_2(w_d), \dots, g_n(w_d))$$

eine *symmetriegerechte Basis* von W .

Satz 27: *Es sei $\sigma : G \rightarrow GL_K(W)$ eine vollständig reduzible endlich-dimensionale Darstellung von G , die nur eine isotypische Komponente hat. $W = W_1 \oplus W_2 \oplus \dots \oplus W_n$ sei eine Zerlegung von W in eine direkte Summe von G -stabilen einfachen Untervektorräumen von W . Die Dimension des Vektorraums W_1 sei d . Die Matrix einer G -äquivalenten linearen Funktion $f : W \rightarrow W$ bezüglich einer symmetriegerechten Basis hat die Blockdiagonalgestalt*

$$\begin{pmatrix} C & & & & \\ & C & & & \\ & & C & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & C \end{pmatrix}$$

mit d Blöcken. Die Matrix C ist eine komplexe $n \times n$ -Matrix. Insbesondere sind die Eigenwerte von f dieselben wie die der Matrix C . Die Vielfachheit jedes Eigenwertes von f ist ein Vielfaches von d .

(oder irreduzibler) Charakter von G ist der Charakter einer einfachen Darstellung von G .

Satz 29 :

- 1.) Ist ρ eindimensional, dann ist χ_ρ ein Gruppenhomomorphismus von G nach $\mathbb{C} \setminus \{0\}$.
- 2.) Sind zwei Darstellungen ρ und σ isomorph, so sind ihre Charaktere gleich.
- 3.) $\chi_\rho(e) = \dim_{\mathbb{C}}(V)$
- 4.) Der Charakter der direkten Summe zweier endlichdimensionaler Darstellungen von G ist die Summe ihrer Charaktere.
- 5.) Für alle $s \in G$ ist $\chi_\rho(s^{-1}) = \overline{\chi_\rho(s)}$.

Definition 15 : Eine Funktion f von G nach \mathbb{C} heißt *zentral*, wenn sie auf den Konjugationsklassen von G konstant ist (also: für alle $s, t \in G$ ist $f(sts^{-1}) = f(t)$). Die Menge aller zentralen Funktionen von G nach \mathbb{C} bezeichnen wir mit $Zent(G, \mathbb{C})$.

Satz 30 :

- 1.) Die Charaktere von Darstellungen sind zentrale Funktionen. $Zent(G, \mathbb{C})$ ist ein Untervektorraum des Vektorraums aller Funktionen von G nach \mathbb{C} , seine Dimension ist die Anzahl der Konjugationsklassen von G .
- 2.) $Zent(G, \mathbb{C}) \times Zent(G, \mathbb{C}) \longrightarrow \mathbb{C}$, $(f, g) \longmapsto \frac{1}{|G|} \sum_{s \in G} f(s) \overline{g(s)}$ ist ein hermite'sches Skalarprodukt auf $Zent(G, \mathbb{C})$.

Definition 16 : Die Darstellung

$$reg : G \longrightarrow GL_{\mathbb{C}}(\mathcal{F}(G, \mathbb{C})), s \longmapsto reg_s$$

mit $reg_s(f)(t) := f(s^{-1}t)$ heißt *reguläre Darstellung* von G .

Satz 31 : Der Charakter der regulären Darstellung ist die Funktion

$$\chi_{reg} : G \longrightarrow \mathbb{C}, \chi_{reg}(s) \longmapsto |G| \cdot \delta_{se}.$$

Satz 32 :

- 1.) Die Familie der irreduziblen Charaktere von G ist eine Orthonormalbasis von $Zent(G, \mathbb{C})$.
- 2.) Zwei Darstellungen sind genau dann isomorph, wenn ihre Charaktere gleich sind.

Satz 33:

- 1.) Die Anzahl der irreduziblen Charaktere von G ist gleich der Anzahl der Konjugationsklassen von G .
- 2.) Ist $\tau : G \rightarrow GL_{\mathbb{C}}(W)$ eine irreduzible Darstellung von G und $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_\ell$ eine Zerlegung von V in einfache Summanden, dann ist $\langle \chi_\tau, \chi_\rho \rangle$ die Anzahl der zu W isomorphen Summanden (die Vielfachheit von τ in ρ).
- 3.) Sind χ_1, \dots, χ_k alle irreduziblen Charaktere von G und n_1, \dots, n_k die Dimensionen der entsprechenden irreduziblen Darstellungen, dann ist

$$\sum_{i=1}^k n_i^2 = |G|.$$

- 4.) Eine Darstellung τ von G ist genau dann irreduzibel, wenn sie endlichdimensional ist und $\langle \chi_\tau, \chi_\tau \rangle = 1$ ist.

Beispiel 14: Wenn G kommutativ ist, dann ist

$Zent(G, \mathbb{C}) = \mathcal{F}(G, \mathbb{C})$. Alle einfachen Darstellungen von G sind eindimensional. Die Menge der einfachen Charaktere von G ist die Menge der Gruppenhomomorphismen von G nach $\mathbb{C} \setminus \{0\}$.

Wenn $G = \langle s \rangle$ zyklisch ist und $k := |G|$ ist, dann sind die Gruppenhomomorphismen

$$\chi_n : G \rightarrow \mathbb{C}, s^\ell \mapsto e^{\frac{2\pi i}{k} n \ell}$$

$0 \leq n \leq k-1$ alle irreduziblen Charaktere.

Für $f : G \rightarrow \mathbb{C}$ ist dann

$$f = \sum_{n=0}^{k-1} \langle f, \chi_n \rangle \chi_n = \frac{1}{k} \sum_{n=0}^{k-1} \sum_{\ell=0}^{k-1} f(s^\ell) e^{\frac{2\pi i}{k} n \ell} \chi_n$$

(„Fouriertransformation“).

Satz 34: Es seien $\chi_1, \chi_2, \dots, \chi_k$ die irreduziblen Charaktere von G . Die Funktion

$$p_i := \frac{\chi_i(e)}{|G|} \sum_{s \in G} \overline{\chi_i(s)} \rho_s \in \text{End}_{\mathbb{C}}(V)$$

ist die Projektion von V auf die isotypische Komponente vom Typ χ_i längs der Summe der anderen isotypischen Komponenten, $1 \leq i \leq k$.

Satz 35: Es seien τ eine irreduzible komplexe Darstellung von G , $n := \chi_\tau(e)$ und $(T(s)_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$, $s \in G$, die Matrizen von τ_s , $s \in G$, bezüglich

einer fest gewählten Basis. Für $1 \leq i \leq n$ sei

$$q_i := \frac{n}{|G|} \sum_{s \in G} T(s^{-1})_{1i} \cdot \rho_s \in \text{End}_{\mathbb{C}}(V).$$

Es sei (v_1, \dots, v_m) eine \mathbb{C} -Basis von $q_1(V) \leq V$ und W_j der von

$$\{v_j, q_2(v_j), \dots, q_n(v_j)\}$$

erzeugte Untervektorraum von V , $1 \leq j \leq m$. Dann sind W_1, \dots, W_m irreduzible G -stabile Untervektorräume von V und

$$V_\tau = W_1 \oplus \dots \oplus W_m,$$

dabei ist V_τ die isotypische Komponente von V vom Typ τ .

KAPITEL 4

Tensoren

§1. Tensorprodukt von Moduln

In diesem Abschnitt seien R ein kommutativer Ring und M, N Moduln über R .

Definition 17: Ein R -Modul T zusammen mit einer bilinearen Abbildung $b : M \times N \rightarrow T$ heißt *Tensorprodukt* von M und N , wenn gilt:

Zu jeder R -bilinearen Abbildung $h : M \times N \rightarrow V$ in einen R -Modul V gibt es genau eine R -lineare Abbildung $g : T \rightarrow V$ so, dass $g \circ b = h$. Die Elemente von T heißen dann Tensoren.

Schreibweise: $M \otimes_R N := T$, $v \otimes w := b(v, w)$.

Beispiel 15: Es seien $M := \text{Hom}_R(R^m, R)$, $N := \text{Hom}_R(R^n, R)$ und T der R -Modul aller bilinearen Abbildungen von $R^m \times R^n$ nach R . Dann ist T mit

$$b : M \times N \rightarrow T, (f, g) \mapsto [(v, w) \mapsto f(v) \cdot g(w)],$$

ein Tensorprodukt von M und N .

Satz 36: Sind T mit b und T' mit b' Tensorprodukte von M und N , dann gibt es einen Isomorphismus $f : T \rightarrow T'$ von R -Moduln so, dass $f \circ b = b'$. („Das Tensorprodukt ist bis auf Isomorphie eindeutig bestimmt.“)

Das Bild von b ist ein R -Erzeugendensystem von T . Sind M und N freie R -Moduln mit Basen $(v_i)_{i \in I}$ und $(w_j)_{j \in J}$, dann ist auch $M \otimes N$ frei und $(v_i \otimes w_j)_{i \in I, j \in J}$ ist eine Basis von $M \otimes N$.

Satz 37: Das Tensorprodukt von M und N existiert.

Beispiel 16: Es seien m und n teilerfremde ganze Zahlen. Dann ist $\{0\}$ das Tensorprodukt der \mathbb{Z} -Moduln \mathbb{Z}_n und \mathbb{Z}_m .

Satz 38: Es seien $g : S \rightarrow R$ ein Ringhomomorphismus und U ein S -Modul. Dann ist das Tensorprodukt (von S -Moduln) $R \otimes_S U$ mit

$$R \times R \otimes_S U \rightarrow R \otimes_S U, \left(r, \sum_{u \in U} t_u \otimes u \right) \mapsto \sum_{u \in U} r \cdot t_u \otimes u,$$

ein R -Modul.

Sprechweise: Den R -Modul $R \otimes_S U$ erhält man durch Grundringerweiterung mittels g aus U .

Wenn U ein freier S -Modul mit Basis $(u_i)_{i \in I}$ ist, dann ist $R \otimes_S U$ ein freier R -Modul mit Basis $(1 \otimes u_i)_{i \in I}$.

Beispiel 17: Es seien A eine Menge und U bzw. V der reelle bzw. komplexe Vektorraum aller Abbildungen von A nach \mathbb{R} bzw. \mathbb{C} . Dann ist die lineare Abbildung

$$\mathbb{C} \otimes_{\mathbb{R}} U \rightarrow V, z \otimes f \mapsto [a \mapsto z \cdot f(a)]$$

ein Isomorphismus von Vektorräumen.

§2. Tensorprodukt von Algebren

Satz 39: Es seien R ein kommutativer Ring und A und B R -Algebren. Mit der Abbildung

$$A \otimes B \times A \otimes B \rightarrow A \otimes B, \left(\sum_{a,b} r_{ab} a \otimes b, \sum_{c,d} s_{cd} c \otimes d \right) \mapsto \sum r_{ab} s_{cd} a c \otimes b d,$$

ist $A \otimes B$ eine kommutative R -Algebra.

Es seien

$$u_A : A \rightarrow A \otimes B, a \mapsto a \otimes 1$$

und

$$u_B : B \rightarrow A \otimes B, b \mapsto 1 \otimes b.$$

Zu jedem Paar von R -Algebrenhomomorphismen $f_A : A \rightarrow S$ und $f_B : B \rightarrow S$ gibt es genau einen R -Algebrenhomomorphismus $f : A \otimes B \rightarrow S$ so, dass $f \circ u_A = f_A$ und $f \circ u_B = f_B$.

Beispiel 18: Es seien R ein kommutativer Ring, S eine R -Algebra und $R[x_1, \dots, x_n]$ der Polynomring in x_1, \dots, x_n . Dann ist

$$S \otimes_R R[x_1, \dots, x_n] \rightarrow S[x_1, \dots, x_n], s \otimes \sum_i c_i x^i \mapsto \sum_i (c_i \cdot s) x^i,$$

ein Isomorphismus von S -Algebren.

§3. Tensorprodukt von Darstellungen

Es seien K ein Körper, G eine Gruppe und V, W K -Vektorräume, auf denen G linear operiert.

Satz 40: *Die Abbildung*

$$G \times V \otimes W \longrightarrow V \otimes W,$$

$$(s, \sum_{v,w} c_{vw} v \otimes w) \longmapsto s \cdot (\sum_{v,w} c_{vw} v \otimes w) := \sum_{v,w} c_{vw} s \cdot v \otimes s \cdot w,$$

ist wohldefiniert und eine lineare Operation von G auf $V \otimes W$.

Diese Darstellung heißt Tensorprodukt der Darstellungen von G in V und W .

Satz 41: *Die Abbildungen*

$$V \longrightarrow (V^*)^*, \quad v \longmapsto [f \longmapsto f(v)],$$

$$V^* \otimes W \longrightarrow \text{Hom}_K(V, W), \quad f \otimes w \longmapsto [v \longmapsto f(v)w],$$

und

$$V^* \otimes W^* \longrightarrow \text{Bil}_K(V \times W, K), \quad f \otimes g \longmapsto [(v, w) \longmapsto f(v)g(w)],$$

sind Isomorphismen von Darstellungen der Gruppe G .

(„Lineare Abbildungen und Bilinearformen sind Tensoren“).

Beispiel 19: Die Abbildung id_V ist ein Fixpunkt für die Operation von $G := GL_K(V)$ in $\text{Hom}_K(V, V)$. Seien (v_1, \dots, v_n) eine K -Basis von V und (v^1, \dots, v^n) die dazu duale Basis von V^* . Der Isomorphismus von $V^* \otimes V$ nach $\text{Hom}_K(V, V)$ bildet $\sum_{i=1}^n v^i \otimes v_i$ auf id_V ab, also ist $\sum_{i=1}^n v^i \otimes v_i$ ein Fixpunkt für die Operation von G in $V^* \otimes V$.

Beispiel 20: Sei V ein dreidimensionaler Vektorraum. Dann haben die Vektorräume $V \times V \times V$, $\text{Hom}_K(V, V) \cong V^* \otimes V$, $\text{Bil}_K(V \times V, K) \cong V^* \otimes V^*$ und $\text{Bil}_K(V^* \times V^*, K) \cong V \otimes V$ dieselbe Dimension 9, also sind sie paarweise isomorph. Als Darstellungen von $GL_K(V)$ sind sie aber paarweise nicht isomorph. (Insbesondere: „Tripel von Punkten im Raum sind keine Tensoren“).

Tensorprodukt von mehreren Moduln: Es seien M_1, \dots, M_n R -Moduln. Ein R -Modul T zusammen mit einer multilinearen Abbildung $b : M_1 \times \dots \times M_n \longrightarrow T$ heißt *Tensorprodukt* von M_1, \dots, M_n , wenn gilt:

Zu jeder R -multilinearen Abbildung $h : M_1 \times \dots \times M_n \longrightarrow V$ in einen

R -Modul V gibt es genau eine R -lineare Abbildung $g : T \longrightarrow V$ so, dass $g \circ b = h$.

Schreibweise: $T = M_1 \otimes \cdots \otimes M_n$, $b(v_1, \dots, v_n) := v_1 \otimes \cdots \otimes v_n$.

Analog kann auch das Tensorprodukt von mehreren Algebren und von mehreren Darstellungen definiert werden.

Definition 18: Elemente von

$$V \otimes V \otimes \cdots \otimes V \otimes V^* \otimes \cdots \otimes V^*$$

(p -mal V und q -mal V^*) heißen p -fach kontravariante und q -fach kovariante Tensoren.

Beispiel 21: Lineare Abbildungen von V nach V sind einfach kontravariante und einfach kovariante Tensoren; Bilinearformen auf V sind zweifach kovariante Tensoren.

Es seien (v_1, \dots, v_n) eine K -Basis von V , (v^1, \dots, v^n) die dazu duale Basis von V^* , $s \in GL_K(V)$, $A = (A_j^i)_{1 \leq i, j \leq n} \in K^{n \times n}$ die Matrix von s bezüglich (v_1, \dots, v_n) und $B := A^{-1}$. Dann ist

$$s \cdot v_i := s(v_i) = \sum_{k=1}^n A_i^k v_k =: A_i^k v_k$$

und

$$s \cdot v^j := v^j \circ s^{-1} = \sum_{\ell=1}^n B_\ell^j v^\ell =: B_\ell^j v^\ell .$$

Die Menge

$$\{v_{i_1} \otimes \cdots \otimes v_{i_p} \otimes v^{j_1} \otimes \cdots \otimes v^{j_q} \mid 1 \leq i_1, \dots, i_p, j_1, \dots, j_q \leq n\}$$

ist eine Basis von

$$V \otimes V \otimes \cdots \otimes V \otimes V^* \otimes \cdots \otimes V^* ,$$

jeder p -fach kontravariante und q -fach kovariante Tensor kann daher eindeutig als Linearkombination

$$\begin{aligned} & u_{j_1 \dots j_q}^{i_1 \dots i_p} v_{i_1} \otimes \cdots \otimes v_{i_p} \otimes v^{j_1} \otimes \cdots \otimes v^{j_q} := \\ &= \sum_{i_1 \dots i_p, j_1 \dots j_q} u_{j_1 \dots j_q}^{i_1 \dots i_p} v_{i_1} \otimes \cdots \otimes v_{i_p} \otimes v^{j_1} \otimes \cdots \otimes v^{j_q} \end{aligned}$$

geschrieben werden. Dann ist

$$\begin{aligned} & s \cdot u_{j_1 \dots j_q}^{i_1 \dots i_p} v_{i_1} \otimes \cdots \otimes v_{i_p} \otimes v^{j_1} \otimes \cdots \otimes v^{j_q} = \\ &= u_{j_1 \dots j_q}^{i_1 \dots i_p} s \cdot v_{i_1} \otimes \cdots \otimes s \cdot v_{i_p} \otimes s \cdot v^{j_1} \otimes \cdots \otimes s \cdot v^{j_q} = \\ &= u_{j_1 \dots j_q}^{i_1 \dots i_p} A_{i_1}^{k_1} \dots A_{i_p}^{k_p} B_{\ell_1}^{j_1} \dots B_{\ell_q}^{j_q} v_{k_1} \otimes \cdots \otimes v_{k_p} \otimes v^{\ell_1} \dots \otimes v^{\ell_q} . \end{aligned}$$